

aux systèmes de contrôle continu à anneau fermé.

Caractéristiques techniques :

Alimentation: +15 V ; 0 V ; -15 V

Gamme de tension du signal:

-10V, ..., +10V

Coefficient de l'action intégrale

$K_I = 0.1 \dots 100 \text{ s}^{-1}$

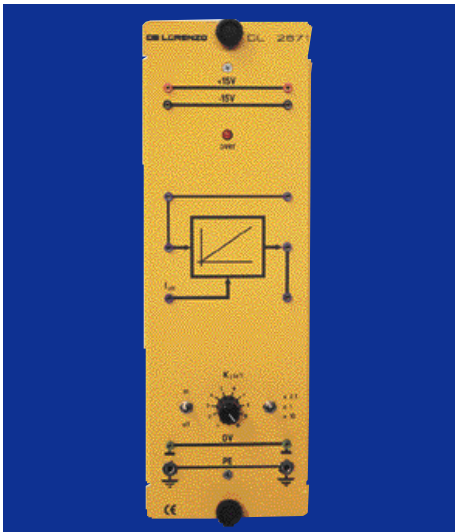
Régulation grosse avec interrupteur à trois positions. Régulation fine potentiomètre.

Entrée de mise à zéro de l'action intégrale.

Déviateur pour inclusion/exclusion de

l'action intégrale. Led indicateur de

dépassement de portée.



### DL 2672

#### Elément avec action dérivatrice

Contrôleur avec action dérivatrice apte aux systèmes de contrôle continu à anneau fermé.

Caractéristiques techniques :

Alimentation: +15 V ; 0 V ; -15 V

Gamme de tension du signal:

-10V, ..., +10V

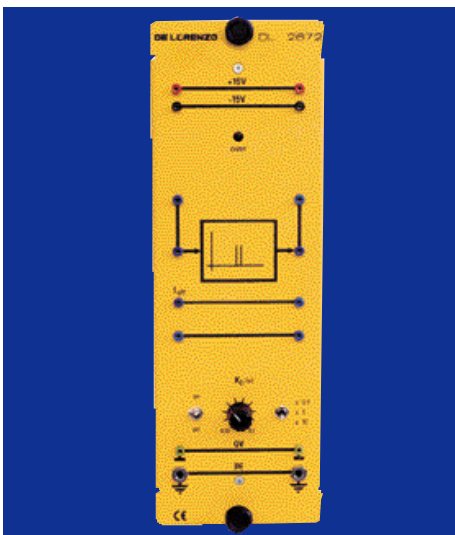
Coefficient de l'action dérivatrice

$K_D = 2 \text{ ms} \dots 2 \text{ s}$

Régulation grosse avec interrupteur à trois positions.

Régulation fine potentiomètre.

Déviateur pour inclusion/exclusion de



l'action dérivatrice. Led indicateur de dépassement de portée.

### DL 2673

#### Noeud additionneur à deux entrées

Noeud additionneur à deux entrées, une entrée non inverse et une entrée inverse.

Caractéristiques techniques :

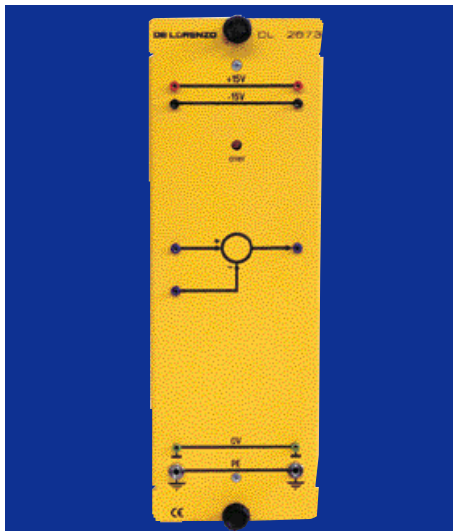
Alimentation: +15 V ; 0 V ; -15 V

Gamme de tension du signal:

-10V, ..., +10V

Facteur de gain = 1

Led indicateur de dépassement de portée.



### DL 2674

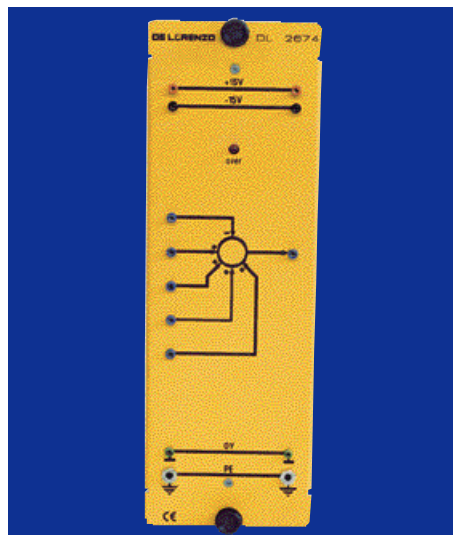
#### Noeud additionneur à cinq entrées

Noeud additionneur à cinq entrées, dont trois non inversées, peuvent être utilisées dans la construction de configurations particulières du régulateur, en utilisant séparément les éléments P,I,D.

Les entrées restantes, une inversée et une non inversée, peuvent être utilisées pour sommer les variantes de dérangement.

Caractéristiques techniques :

Alimentation: +15 V ; 0 V ; -15 V



Gamme de tension du signal:

-10V, ..., +10V

Facteur de gain = 1

Led indicateur de dépassement de portée.

### DL 2675

#### Système de Contrôle simulé

Permet la simulation de différents procès, comme: procès du 1<sup>er</sup> y du 2<sup>ème</sup> ordre, procès à action proportionnelle (P), procès à action intégrale (I), procès à double action intégrale (I<sup>2</sup>).

Caractéristique technique:

Alimentation: +15 V ; 0 V ; -15 V

Noeud additionneur à l'entrée pour variante réglable (y) et variante de dérangement (z).

Gamme de tension du signal:

-10V, ..., +10V

Coefficient de l'action proportionnelle du procès  $K_P = 0.2$  (atténuation)...1.5 (amplification)

Constante du temps

$T_1 = 0.1 \dots 1000 \text{ s}$

Constante du temps

$T_2 = 0.1 \dots 1000 \text{ s}$

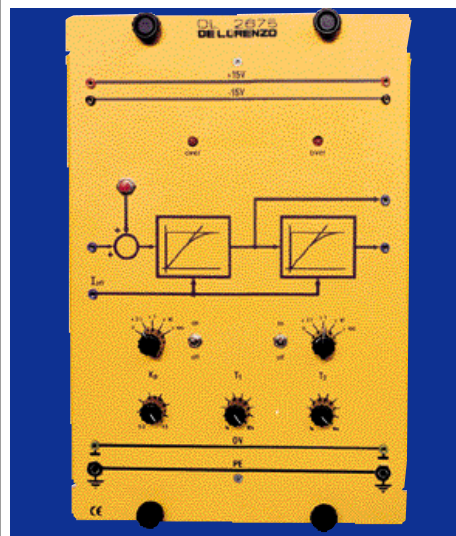
Entrée de mise à zéro pour le rétablissement des conditions initiales.

Régulation grosse avec interrupteur

rotatif. Régulation fine

potentiométrique. Led indicateur de

dépassement de portée.



### DL 2676

#### Elément de retard

Permet l'insertion d'un temps mort réglable dans ces procès qui en sont caractérisés

Caractéristiques techniques :

Alimentation: +15 V ; 0 V ; -15 V

Gamme de tension du signal:

-10V, ..., +10V.

Coefficient proportionnel du module  $K_S = 1$

Temps mort

$T_t = 10 \text{ ms} \dots 100 \text{ ms} / 100 \text{ ms} \dots 1 \text{ s}$

Régulation grosse et exclusion du temps